

# Apéndice C

## Álgebra lineal

El propósito de este breve apéndice es juntar algunos resultados básicos de álgebra lineal sobre el polinomio característico.

Aquí  $K$  denotará un cuerpo y  $V$  un espacio  $K$ -vectorial de dimensión finita  $n$ .

### C.1 El determinante y traza de un endomorfismo lineal

Escojamos una base  $e_1, \dots, e_n$  de  $V$ . Para toda aplicación  $K$ -lineal  $\phi: V \rightarrow V$  (es decir, un **endomorfismo** de  $V$ ) se tiene

$$\phi(e_j) = \sum_{1 \leq i \leq n} a_{ij} e_i$$

para algunos  $a_{ij} \in K$ . Los elementos  $a_{ij}$  forman una matriz de  $n \times n$

$$A := \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

Bajo esta convención, los vectores de  $V$  se representan por las matrices columna:

$$v = c_1 e_1 + c_2 e_2 + \cdots + c_n e_n \leftrightarrow \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}$$

y a  $\phi(v)$  corresponde la matriz columna se obtiene multiplicando la matriz de arriba por  $A$  por la izquierda:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix}.$$

Las aplicaciones  $K$ -lineales  $\phi, \psi: V \rightarrow V$  forman un anillo (no conmutativo)  $\text{End}_K(V)$  respecto a la suma punto por punto y la composición habitual como la multiplicación

$$(\phi + \psi)(v) := \phi(v) + \psi(v), \quad (\phi \circ \psi)(v) := \phi(\psi(v)).$$

A cada elemento  $a \in K$  corresponde el endomorfismo

$$\mu_a: V \rightarrow V, \quad v \mapsto a v.$$

La aplicación

$$K \rightarrow \text{End}(V), \quad a \mapsto \mu_a$$

es un homomorfismo de anillos que define una estructura de  $K$ -álgebra sobre  $\text{End}_K(V)$  y en particular de un espacio  $K$ -vectorial. La correspondencia

$$\begin{aligned} \text{End}_K(V) &\rightarrow M_n(K), \\ \phi &\mapsto A \end{aligned}$$

define un isomorfismo de  $K$ -álgebras, y en particular de espacios vectoriales sobre  $K$ .

**C.1.1. Definición.** El **determinante** y la **traza** de un endomorfismo  $\phi: V \rightarrow V$  se definen como es el determinante y la traza de la matriz correspondiente respecto a alguna base:

$$\det \phi := \det A, \quad \text{tr } \phi := \text{tr } A = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}.$$

Estas definiciones no dependen de una base particular. En efecto, el determinante es multiplicativo:

$$\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B) \quad \text{para cualesquiera } A, B \in M_n(K),$$

mientras que la traza satisface la propiedad

$$\text{tr}(AB) = \text{tr}(BA) \quad \text{para cualesquiera } A, B \in M_n(K).$$

Ahora la matriz de  $\phi$  respecto a otra base  $e'_1, \dots, e'_n$  es de la forma  $B = U A U^{-1}$ , donde  $U \in \text{GL}_n(K)$  es alguna matriz invertible (la matriz de cambio de base), y luego

$$\det(U A U^{-1}) = \det(U) \cdot \det(A) \cdot \det(U)^{-1} = \det(A), \quad \text{tr}(U A U^{-1}) = \text{tr}(A U^{-1} U) = \text{tr}(A).$$

**C.1.2. Observación.** Sean  $\phi, \psi: V \rightarrow V$  aplicaciones  $K$ -lineales.

- 1) El determinante es multiplicativo:  $\det(\phi \circ \psi) = \det(\phi) \cdot \det(\psi)$ .
- 2) La traza es  $K$ -lineal:  $\text{tr}(a \phi + b \psi) = a \text{tr}(\phi) + b \text{tr}(\psi)$  para cualesquiera  $a, b \in K$ .

*Demostración.* Se sigue de las identidades  $\det(AB) = \det(A) \cdot \det(B)$  y  $\text{tr}(a A + b B) = a \text{tr}(A) + b \text{tr}(B)$  para las matrices. ■

## C.2 El polinomio característico

**C.2.1. Definición.** Para una matriz

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \in M_n(K)$$

el **polinomio característico** correspondiente viene dado por

$$p_A := \det(X \cdot I_n - A) := \det \begin{pmatrix} X - a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & X - a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{n1} & -a_{n2} & \cdots & X - a_{nn} \end{pmatrix} \in K[X].$$

Si  $V$  es un espacio vectorial sobre  $K$  de dimensión  $n$ , entonces para un endomorfismo  $\phi: V \rightarrow V$  el **polinomio característico** se define como

$$p_\phi := p_A,$$

donde  $A$  es una matriz que representa a  $\phi$  en alguna base.

Notamos que si  $B = U A U^{-1}$  para alguna matriz invertible  $U$ , entonces  $p_B = p_A$ :

$$p_B = \det(X \cdot I_n - U A U^{-1}) = \det(U^{-1} (X \cdot I_n - U A U^{-1}) U) = \det(X \cdot I_n - A) = p_A.$$

Esto significa que el polinomio característico está bien definido para un endomorfismo  $\phi: V \rightarrow V$ .

**C.2.2. Ejemplo.** Para una matriz de  $2 \times 2$

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

tenemos

$$p_A = \det \begin{pmatrix} X - a & -b \\ -c & X - d \end{pmatrix} = (X - a)(X - d) - bc = X^2 - (a + d)X + (ad - bc).$$

▲

**C.2.3. Proposición.** Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $K$  de dimensión finita  $n$ . Para un endomorfismo  $\phi: V \rightarrow V$  el polinomio característico  $p_A$  es un polinomio mónico de grado  $n$ :

$$p_\phi = X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \cdots + a_1 X + a_0 \in K[X].$$

Además,

$$a_{n-1} = -\operatorname{tr} \phi, \quad a_0 = (-1)^n \det \phi.$$

*Demostración.* Sea  $A$  una matriz de  $n \times n$  con coeficientes en  $K$  que representa a  $\phi$  en alguna base. Por la definición,  $p_\phi := p_A$  es el determinante de la matriz

$$B := \begin{pmatrix} X - a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & X - a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{n1} & -a_{n2} & \cdots & X - a_{nn} \end{pmatrix} \in M_n(K[X]).$$

Tenemos entonces

$$p_A = \sum_{\sigma \in S_n} b_{1,\sigma(1)} \cdots b_{n,\sigma(n)}.$$

El único término de la suma que tiene grado  $n$  o  $n - 1$  corresponde a  $\sigma = \operatorname{id}$ , así que los coeficientes de  $X^n$  y  $X^{n-1}$  son los mismos que los coeficientes correspondientes en el polinomio

$$(X - a_{11}) \cdots (X - a_{nn}) = X^n - (a_{11} + \cdots + a_{nn}) X^{n-1} + \cdots.$$

El término constante es

$$p_A(0) = \det(0 \cdot I_n - A) = \det(-A) = \det(-I_n) \cdot \det(A) = (-1)^n \det A.$$

■

Para cualquier polinomio  $f = c_m X^m + c_{m-1} X^{m-1} + \cdots + c_1 X + c_0 \in K[X]$  y un endomorfismo  $\phi$  pongamos

$$f(\phi) := c_m \phi^m + c_{m-1} \phi^{m-1} + \cdots + c_1 \phi + c_0 \text{id} \in \text{End}_K(V),$$

donde

$$\phi^i := \underbrace{\phi \circ \cdots \circ \phi}_i.$$

**C.2.4. Proposición (Teorema de Cayley–Hamilton).** *Sea  $\phi: V \rightarrow V$  un endomorfismo de un espacio vectorial sobre  $K$  de dimensión finita. Entonces, el polinomio característico satisface  $p_\phi(\phi) = 0$ .*

*Demostración.* Fijemos una base de  $V$ . Sea  $A \in M_n(K)$  la matriz que representa a  $\phi$  en esta base. Pongamos  $B := X \cdot I_n - A$ . Tenemos

$$p_A := \det B = X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \cdots + a_1 X + a_0$$

para algunos  $a_0, a_1, \dots, a_{n-1} \in K$ . Tenemos que probar que

$$p_A(A) = A^n + a_{n-1} A^{n-1} + \cdots + a_1 A + a_0 I_n = O.$$

La matriz adjunta de  $B$  tiene forma

$$\text{adj } B = X^{n-1} \cdot B_{n-1} + X^{n-2} \cdot B_{n-2} + \cdots + X \cdot B_1 + B_0$$

para algunas matrices  $B_0, B_1, \dots, B_{n-1} \in M_n(K)$  (note que cada cofactor de  $B$  es un polinomio de grado  $\leq n-1$ ). Las entradas de  $\text{adj } B$  son algunos polinomios de grado  $\leq n-1$ . Tenemos

$$\det B \cdot I_n = B \cdot \text{adj } B = (X \cdot I_n - A) \cdot \text{adj } B = X \cdot \text{adj } B - A \cdot \text{adj } B,$$

de donde

$$\begin{aligned} X^n \cdot I_n + a_{n-1} X^{n-1} \cdot I_n + a_{n-2} X^{n-2} \cdot I_n + \cdots + a_1 X \cdot I_n + a_0 \cdot I_n \\ = X^n \cdot B_{n-1} + X^{n-1} \cdot B_{n-2} + \cdots + X^2 \cdot B_1 + X \cdot B_0 - (X^{n-1} \cdot AB_{n-1} + \cdots + X \cdot AB_1 + AB_0). \end{aligned}$$

Al igualar los coeficientes de las mismas potencias de  $X$ , se obtiene un sistema de ecuaciones

$$\begin{aligned} I_n &= B_{n-1}, \\ a_{n-1} \cdot I_n &= B_{n-2} - AB_{n-1}, \\ a_{n-2} \cdot I_n &= B_{n-3} - AB_{n-2}, \\ &\dots \\ a_2 \cdot I_n &= B_1 - AB_2, \\ a_1 \cdot I_n &= B_0 - AB_1, \\ a_0 \cdot I_n &= -AB_0. \end{aligned}$$

Multiplicamos la primera ecuación por  $A^n$  por la izquierda, la segunda por  $A^{n-1}$ , etcétera:

$$\begin{aligned} A^n &= A^n B_{n-1}, \\ a_{n-1} A^{n-1} &= A^{n-1} B_{n-2} - A^n B_{n-1}, \\ a_{n-2} A^{n-2} &= A^{n-2} B_{n-3} - A^{n-1} B_{n-2}, \\ &\dots \\ a_2 A^2 &= A^2 B_1 - A^3 B_2, \\ a_1 A &= AB_0 - A^2 B_1, \\ a_0 I_n &= -AB_0. \end{aligned}$$

Al sumar todas estas ecuaciones, nos queda

$$p_A(A) = O.$$

■

**C.2.5. Comentario.** Se conoce la siguiente prueba cómica del teorema de Cayley–Hamilton:

$$p_A(A) = \det(A \cdot I_n - A) = \det(O) = 0.$$

Sin embargo, esto no tiene sentido:  $p_A(B)$  es una matriz, mientras que para cualquier matriz  $B$ , el determinante  $\det(B - A)$  es un elemento de  $K$ .

**C.2.6. Comentario.** El espacio de matrices  $M_n(K)$  tiene dimensión  $n^2$  sobre  $K$ : como una base se pueden tomar las matrices elementales  $e_{ij}$  donde  $1 \leq i, j \leq n$ . De manera equivalente, el espacio vectorial  $\text{End}_K(V)$  tiene dimensión  $n^2$ , donde  $n = \dim_K(V)$ . De aquí está claro que todo endomorfismo  $\phi \in \text{End}_K(V)$  satisface algún polinomio no nulo de grado  $\leq n^2$ : las potencias  $\phi^0 = \text{id}, \phi, \phi^2, \dots, \phi^{n^2}$  son necesariamente linealmente dependientes, así que existen algunos coeficientes  $c_0, c_1, \dots, c_{n^2} \in K$ , no todos nulos, tales que

$$c_{n^2} \phi^{n^2} + \dots + c_2 \phi^2 + c_1 \phi + c_0 \text{id} = 0.$$

El teorema de Cayley–Hamilton es un resultado sorprendente porque este nos dice que tal polinomio no nulo puede tener grado  $n$  y lo construye de modo explícito.

**C.2.7. Comentario.** El determinante, traza y polinomio característico eventualmente están bien definidos para endomorfismos  $\phi: V \rightarrow V$ , lo que sugiere que debe haber definiciones y pruebas más elegantes y moralmente correctas que no usan elección de base y matrices. Hemos usado las matrices para ahorrar tiempo y también porque eventualmente nos interesan ejemplos y cálculos explícitos.